ROBOTIQ

HAND-E

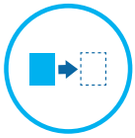
ADAPTIVE GREIFER



DER GREIFER FÜR KOLLABORATIVE ROBOTER ADAPTIVE GREIFER

- Plug-and-play mit den führenden Cobot-Marken
- Hochpräzise Bearbeitungs- und Montageaufgaben
- Ergonomische Form für die Handführung
- Konzipiert für industrielle Anwendungen und raue Umgebungen
- Programmierbarer Hub, Geschwindigkeit und Kraft
- Automatische Teileerkennung, Positionsrückmeldung und Teilevalidierung


Physical AI


Pick & Place


Montage


Maschinenbestückung


Qualitätstests

SPEZIFIKATIONEN	HAND-E		HAND-E C10
Hub (einstellbar)	Ø 50 mm	Ø 100mm	Ø 40 mm
Greifermasse	1 kg	1.1 kg	1.5 kg
Schließkraft (pro Finger)	20 - 185 N		25 - 175 N
Greifkraft (gesamt)	40 - 370 N		40 - 525 N
Kraftpassung Traglast	7 kg		10 kg
Positionsauflösung (Fingerkuppe)	0.2 mm		0.08mm (Ø 0.16mm)
Schließgeschwindigkeit (einstellbar)	20 - 150 mm/s		14 - 107 mm/s
Kommunikationsprotokoll	Modbus RTU (RS-485)		
Schutzart (IP)	IP67		

* Alle angegebenen Spezifikationen dienen nur als Referenz.
Siehe Benutzerhandbuch auf support.robotiq.com für offizielle Spezifikationen.

HAND-E	HAND-E C10		
7 KG	**10 KG**	**IP67**	**5.000.000**
TRAGLAST		SCHUTZART	ZYKLEN GARANTIE*

*Schließt Fingerspitzen aus

Die Hand-E-Greifer sind Plug & Play mit den folgenden Cobot-Marken:

UNIVERSAL ROBOTS · FANUC · DOOSAN · OMRON · TECHMAN ROBOT

Unsere Greifer funktionieren auch mit allen Robotern über industrielle Kommunikationsprotokolle.

WAS KOMMT ALS NÄCHSTES?

Zugang zu den technischen Daten des adaptiven Greifers erhalten Sie unter **support.robotiq.com**

Sprechen Sie mit dem Robotiq-Vertriebsteam:
iss@robotiq.com | **1-888-ROBOTIQ**

ROBOTIQ | LEAN ROBOTICS

UNIVERSAL ROBOTS+ Certified

Aktualisiert Juni 2026
robotiq.com

© Copyright Robotiq 2026