ROBOTIQ

ADAPTIVER 3-FINGER-ROBOTERGREIFER



ROS industrial

BEDIENERFREUNDLICH

- Plug + Play
- Produkt mit UR+- Zertifizierung
- kostenlose Programmiersoftware

MAXIMALE VIELSEITIGKEIT

- 4 verschiedene Griffmodi
- unabhängige Fingersteuerung
- nimmt Objekte beliebiger Größe auf

BEWÄHRTER ENTWURF

- robust und zuverlässig
- Vollmetallausführung
- hohe Nutzlast

Aufnehmen und Platzieren

Montage

Qualitätsprüfung

Maschinenbeschickung

PRODUKTION SCHNELLER ANFÄNGEN



VOLLE KONTROLLE

PASSEN SIE DIE POSITION, DIE GESCHWINDIGKEIT UND DIE KRAFT DES GREIFERS SO AN, DASS ER IHR OBJEKT PERFEKT ERFASST



EXTREM BREITER HUB

MIT EINER ÖFFNUNG VON BIS ZU 155 MM IM UMFASSENDEN GREIFMODUS

SPEZIFIKATIONEN	
Hub (programmierbar)	155 mm
Greifkraft (programmierbar)	30 - 70 N
Nutzlast bei formschlüssigem Greifen	10 kg
Nutzlast bei Reibschluss	2,5 kg
Wiederholbarkeit der Fingerstellung (Fingerspitzengriff)	0,05 mm
Schließgeschwindigkeit (programmierbar)	22 - 110 mm/s
Greifermasse	2,3 kg
Primäres Kommunikationsprotokoll	Modbus RTU (RS-485)
Optionen für sekundäres Kommunikationsprotokoll	Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT, DeviceNet, CANopen**

* Alle technischen Daten dienen ausschließlich als Referenz. Siehe Benutzerhandbuch unter support.robotiq.com für offizielle technischen Daten.
** CANopen ist ein eingetragenes Markenzeichen von CiA.

WAS KOMMT ALS NÄCHSTES?

Rufen Sie die technischen Daten des adaptiven 3-Finger-Robotergreifers unter
support.robotiq.com

Chatten Sie mit dem Robotiq-Vertriebsteam:
iss@robotiq.com
1-888-ROBOTIQ

Geben Sie Ihre Kontakt-informationen hier ein

ROBOTIQ | LEAN ROBOTICS

UNIVERSAL ROBOTS+ Certified

Stand: Dezember 2020
robotiq.com

© Robotiq, 2020