

Bestimmungsgemäße Verwendung

Kooperativer mobiler Roboter für kleinere Transportaufgaben in Produktion, Logistik, und Gesundheitswesen

Abmessungen

Länge	890 mm
Breite	580 mm
Höhe	352 mm
Bodenfreiheit	50 mm
Gewicht (ohne Ladung)	67 kg
Ladefläche	600 x 800mm

Farbe

RAL 9010 Pure White

Nutzlasten

Roboter Nutzlast	100 kg (maximal 5% Steigung)
Anhängelast	300 kg (siehe MiRHook 100 Spezifikationen)

Geschwindigkeit und Leistungsfaktoren

Reichweite	10 Stunden oder 20 km
Höchstgeschwindigkeit	vorwärts: 1,5 m/s (5,4 km/h) / rückwärts: 0,3 m/s (1 km/h)
Wendekreis	520 mm (um Robotermitte)
Positionierungsgenauigkeit	+/-50 mm zur Position, +/-10 mm zur Andockmarkierung
Überwindbare Toleranz für Lücken und Schwellen	20 mm

Stromversorgung

Batterie	Li-NMC, 24 V, 40 Ah; Ladezeit: bis zu 3 Stunden (0-80 %: 2 Stunden)
Internes Ladegerät	Eingang: 100-230 V AC, 50-60 Hz / Ausgang: 24 V, max. 15 A

Umgebung

Umgebungstemperaturbereich	+5 °C bis +50 °C (Luftfeuchtigkeit: 10-95 % nicht kondensierend)
Schutzart	IP 20

Kommunikation

Wi-Fi	Dualband, drahtlos, AC/G/N/B
Bluetooth	4.0 LE, Reichweite: 10-20 m
Ein- und Ausgänge	USB und Ethernet

Sensoren

SICK-Sicherheitslaserscanner S300 (vorne und hinten)	Optischer 360°-Schutz
3D kamera Intel RealSense™	Erkennung von Gegenständen im Fahrweg 50-500 mm über dem Boden
Ultraschallscanner (4 St.)	Derzeitiger Status: In Entwicklung. Applikation: Erkennung von transparenten Gegenständen.

Aufsatzmodul

Max. Höhe vom Boden	1800 mm
Schwerpunkt	Unter 900 mm über dem Boden



